

Równowaga płaskiego dowolnego układu sił - tarcie

Przykład 1

Równowaga płaskiego dowolnego układu sił

przykład 1

Podaj równania równowagi statycznej krążka i określ maksymalny kąt pochylenia równi, przy którym układ jest samohamowny.

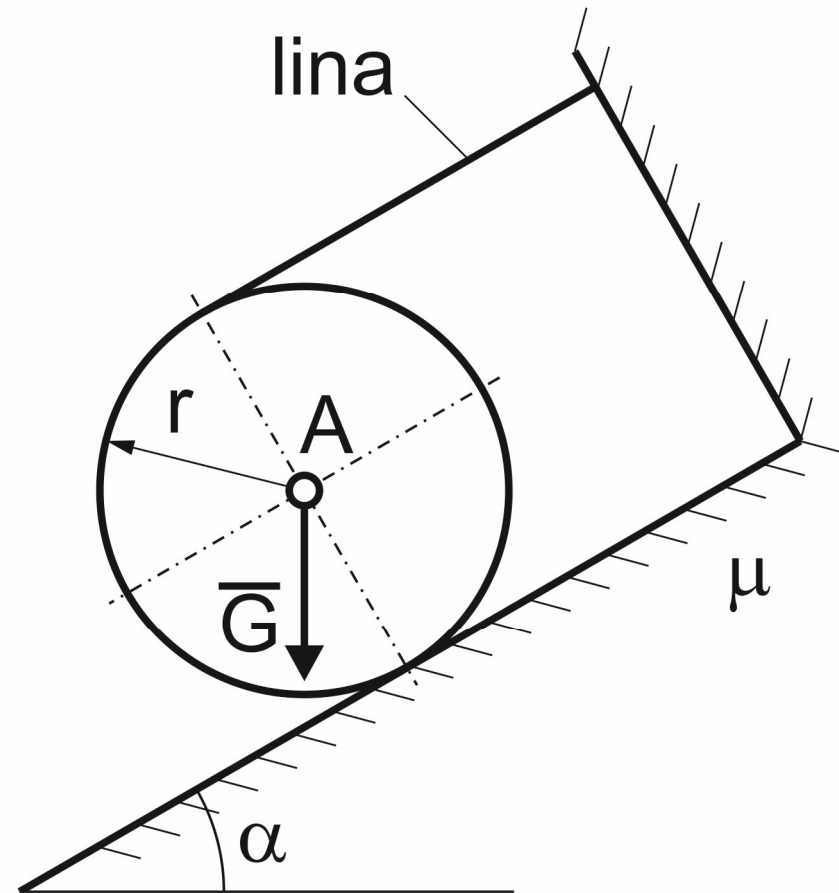
Dane:

G [N] - ciężar krążka

r [m]

α [rad]

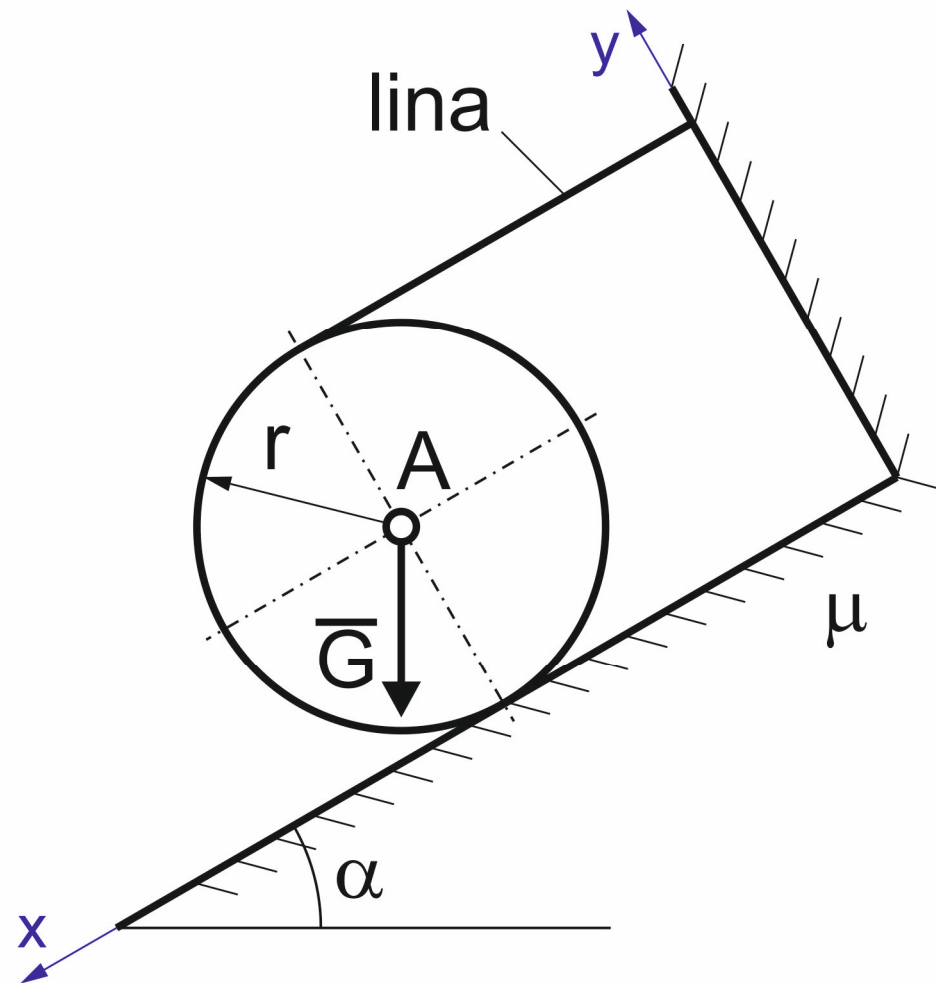
μ



Równowaga płaskiego dowolnego układu sił

przykład 1

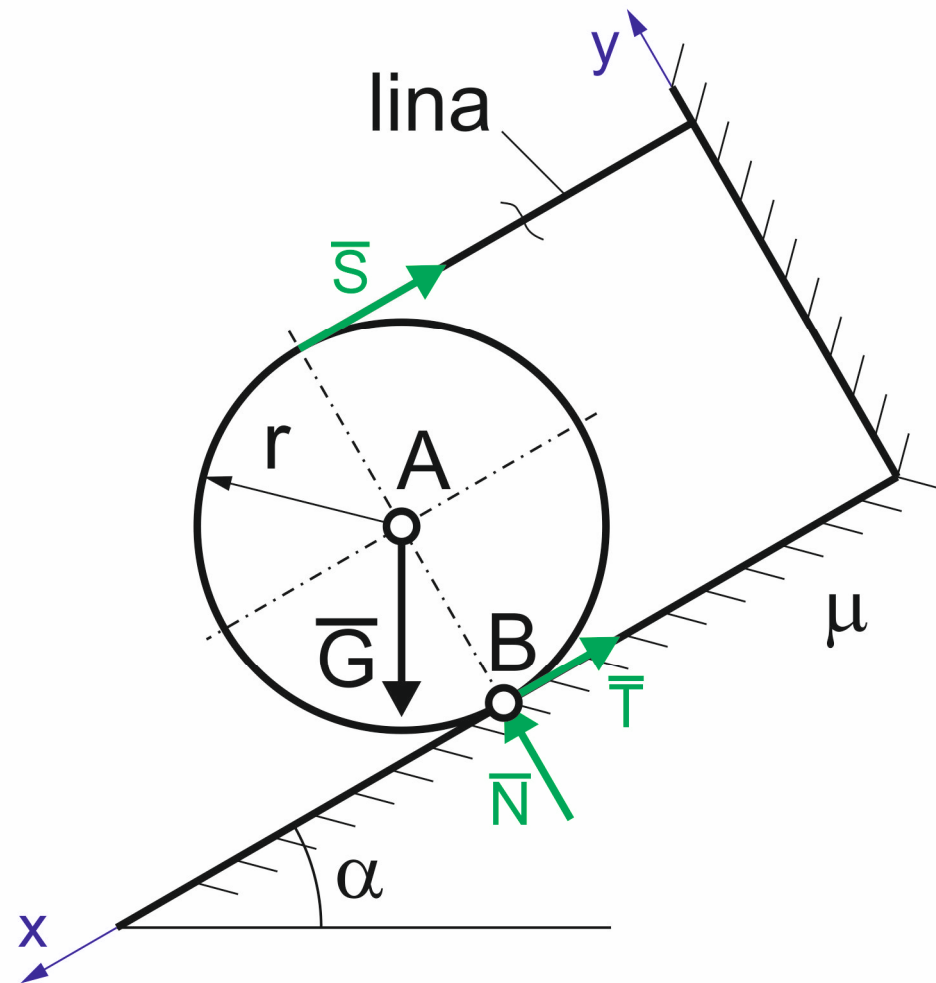
1. Przyjąć układ odniesienia.



Równowaga płaskiego dowolnego układu sił

przykład 1

1. Przyjąć układ odniesienia.
2. Wprowadzić siły reakcji.



Równowaga płaskiego dowolnego układu sił

przykład 1

1. Przyjąć układ odniesienia.

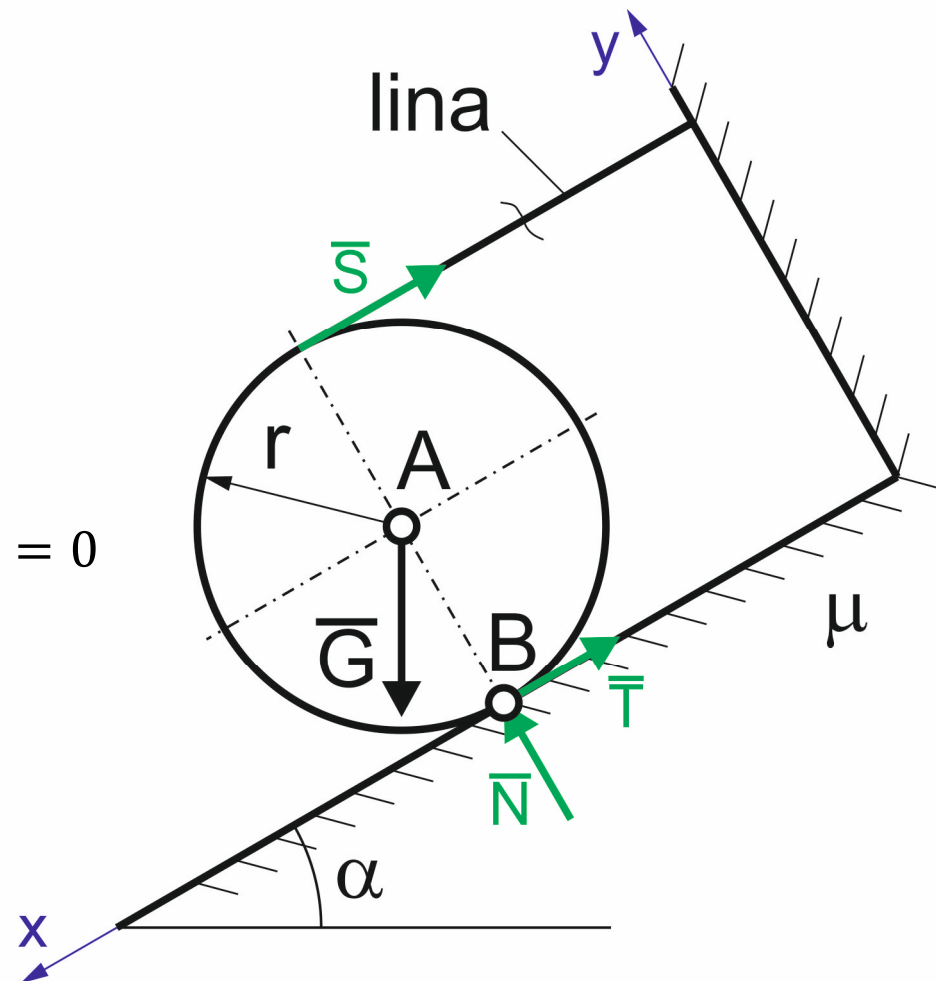
2. Wprowadzić siły reakcji.

3. Podać analityczne równania równowagi statycznej układu

$$1) \sum_{i=1}^n P_{ix} = G \sin \alpha - S - T = 0$$

$$2) \sum_{i=1}^n P_{iy} = N - G \cos \alpha = 0$$

$$3) \sum_{i=1}^n M_B(\bar{P}_i) = G \sin \alpha \cdot r - S \cdot 2r = 0$$



Równowaga płaskiego dowolnego układu sił

przykład 1

1. Przyjąć układ odniesienia.

2. Wprowadzić siły reakcji.

3. Podać analityczne równania równowagi statycznej układu

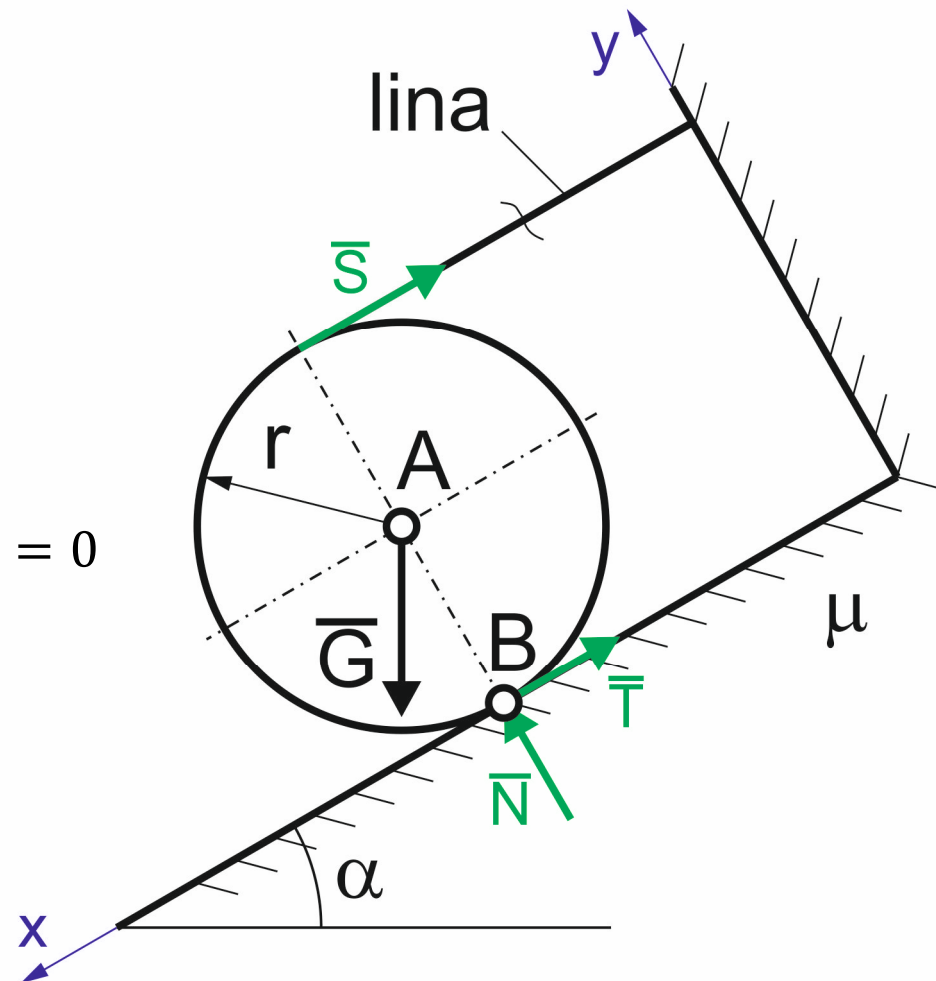
$$1) \sum_{i=1}^n P_{ix} = G \sin \alpha - S - T = 0$$

$$2) \sum_{i=1}^n P_{iy} = N - G \cos \alpha = 0$$

$$3) \sum_{i=1}^n M_B(\bar{P}_i) = G \sin \alpha \cdot r - S \cdot 2r = 0$$

4. Określić siłę tarcia

$$4) T = \mu N$$



Równowaga płaskiego dowolnego układu sił

przykład 1

1. Przyjąć układ odniesienia.

2. Wprowadzić siły reakcji.

3. Podać analityczne równania równowagi statycznej układu

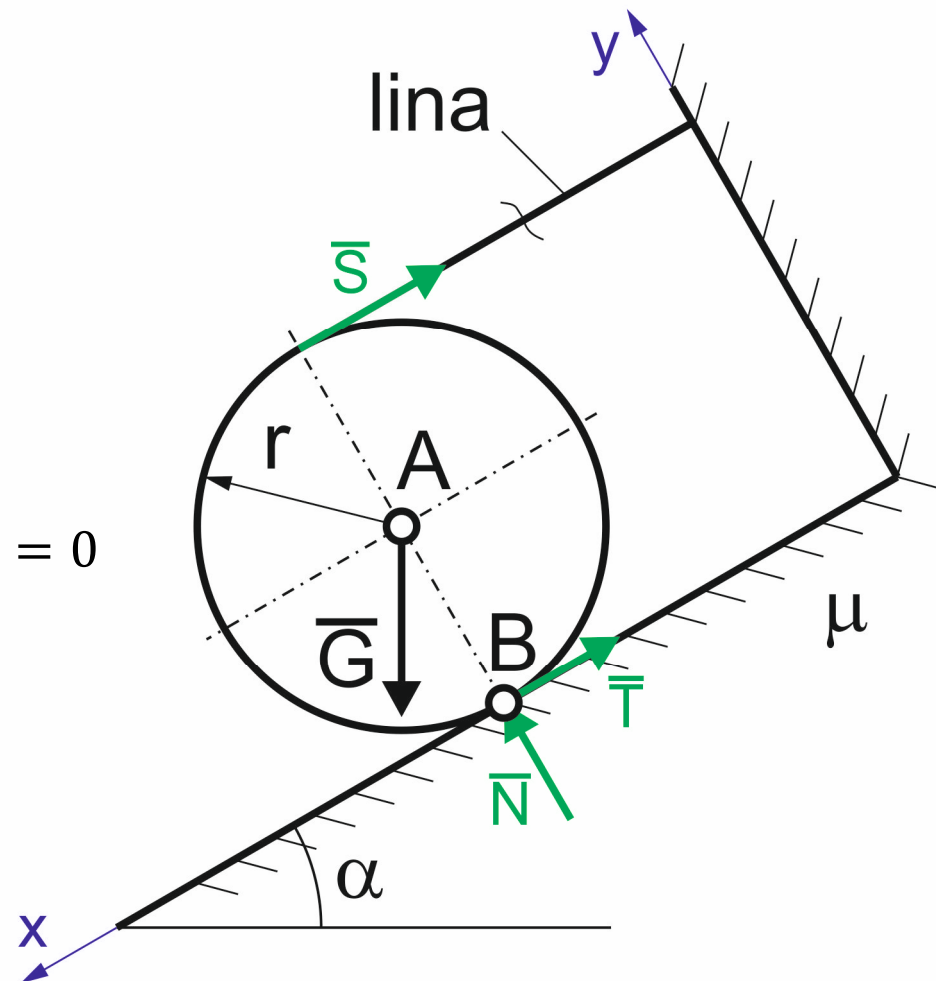
$$1) \sum_{i=1}^n P_{ix} = G \sin \alpha - S - T = 0$$

$$2) \sum_{i=1}^n P_{iy} = N - G \cos \alpha = 0$$

$$3) \sum_{i=1}^n M_B(\bar{P}_i) = G \sin \alpha \cdot r - S \cdot 2r = 0$$

4. Określić siłę tarcia

$$4) T = \mu N$$



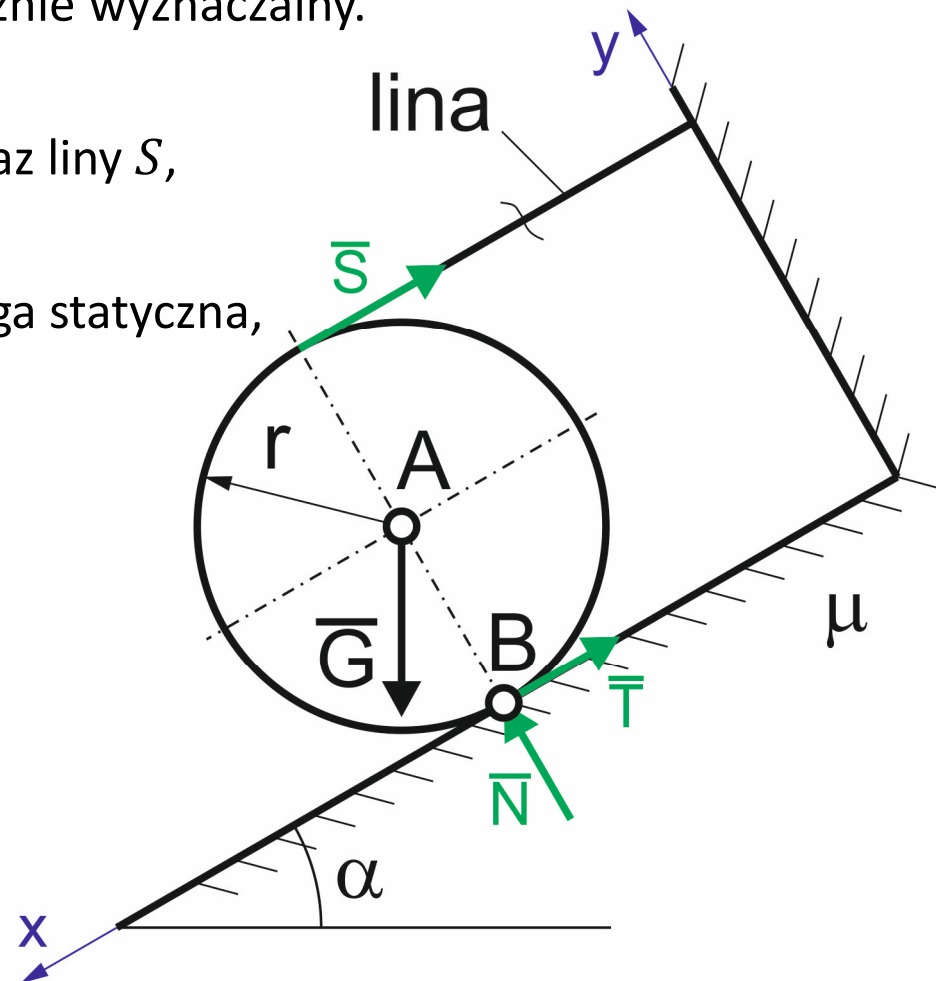
Równowaga płaskiego dowolnego układu sił

przykład 1

Równowaga statyczna układu opisana jest czterema równaniami z czterema niewiadomymi, czyli układ jest statycznie wyznaczalny.

Poszukiwane wielkości to:

- wartości sił reakcje równi T i N oraz liny S ,
- maksymalny kąt pochylenia równi przy którym jeszcze jest równowaga statyczna,



Równowaga płaskiego dowolnego układu sił

przykład 1

5. Rozwiązać równania

$$1) \sum_{i=1}^n P_{ix} = G \sin \alpha - S - T = 0$$

$$2) \sum_{i=1}^n P_{iy} = N - G \cos \alpha = 0 \rightarrow N = G \cos \alpha$$

$$3) \sum_{i=1}^n M_B(\bar{P}_i) = G \sin \alpha \cdot r - S \cdot 2r = 0 \rightarrow S = \frac{1}{2} G \sin \alpha$$

$$4) T = \mu N$$

Równowaga płaskiego dowolnego układu sił

przykład 1

5. Rozwiązać równania

$$1) \sum_{i=1}^n P_{ix} = G \sin \alpha - S - T = 0$$

$$2) \sum_{i=1}^n P_{iy} = N - G \cos \alpha = 0 \rightarrow N = G \cos \alpha$$

$$3) \sum_{i=1}^n M_B(\bar{P}_i) = G \sin \alpha \cdot r - S \cdot 2r = 0 \rightarrow S = \frac{1}{2} G \sin \alpha$$

$$4) T = \mu N \rightarrow T = \mu G \cos \alpha$$

Równowaga płaskiego dowolnego układu sił

przykład 1

5. Rozwiązać równania

$$1) \sum_{i=1}^n P_{ix} = G \sin \alpha - S - T = 0$$

$$2) \sum_{i=1}^n P_{iy} = N - G \cos \alpha = 0 \rightarrow N = G \cos \alpha$$

$$3) \sum_{i=1}^n M_B(\bar{P}_i) = G \sin \alpha \cdot r - S \cdot 2r = 0 \rightarrow S = \frac{1}{2} G \sin \alpha$$

$$4) T = \mu N \rightarrow T = \mu G \cos \alpha$$

Podstawiając T i S do równania (1), mamy kolejno

$$G \sin \alpha - \frac{1}{2} G \sin \alpha - \mu G \cos \alpha = 0 /: G \cos \alpha$$

$$\frac{1}{2} \operatorname{tg} \alpha - \mu = 0$$

$$\operatorname{tg} \alpha = 2\mu$$

Ponieważ μ ma małą wartość, to $\operatorname{tg} \alpha \approx \alpha$ i możemy zapisać, że $\alpha_{\max} = 2\mu$.