

Równowaga płaskiego dowolnego układu sił

Przykład 1

Równowaga płaskiego dowolnego układu sił

przykład 1

Podać równania równowagi statycznej układu

Dane:

G [N] - ciężar bryły

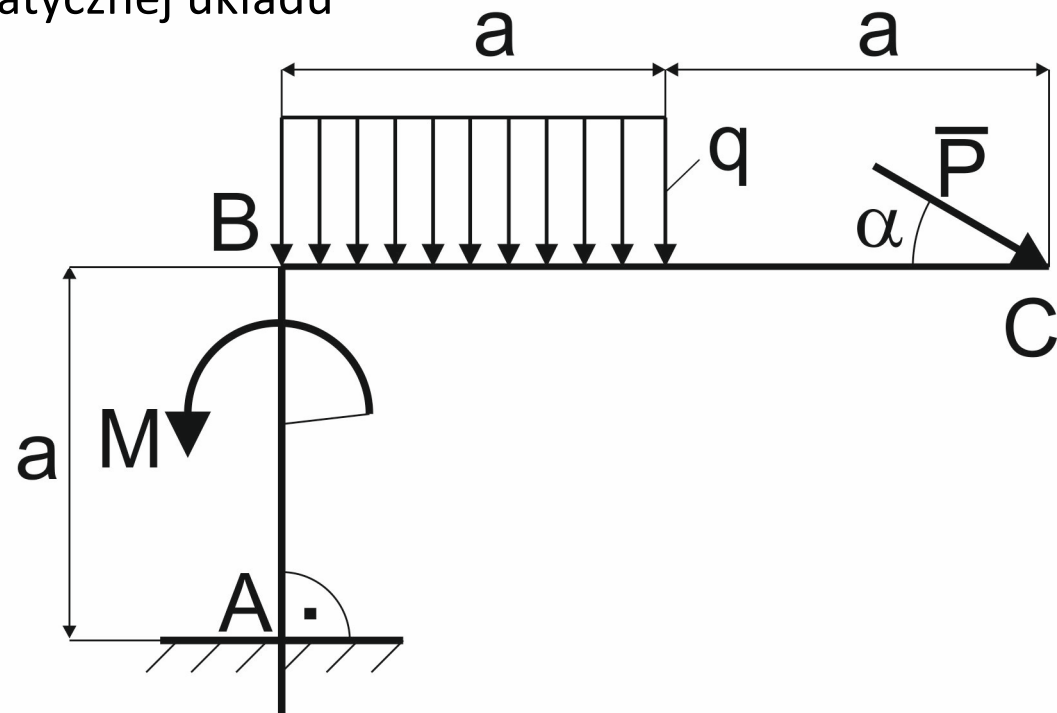
P [N]

M [Nm]

q [N/m]

a [m]

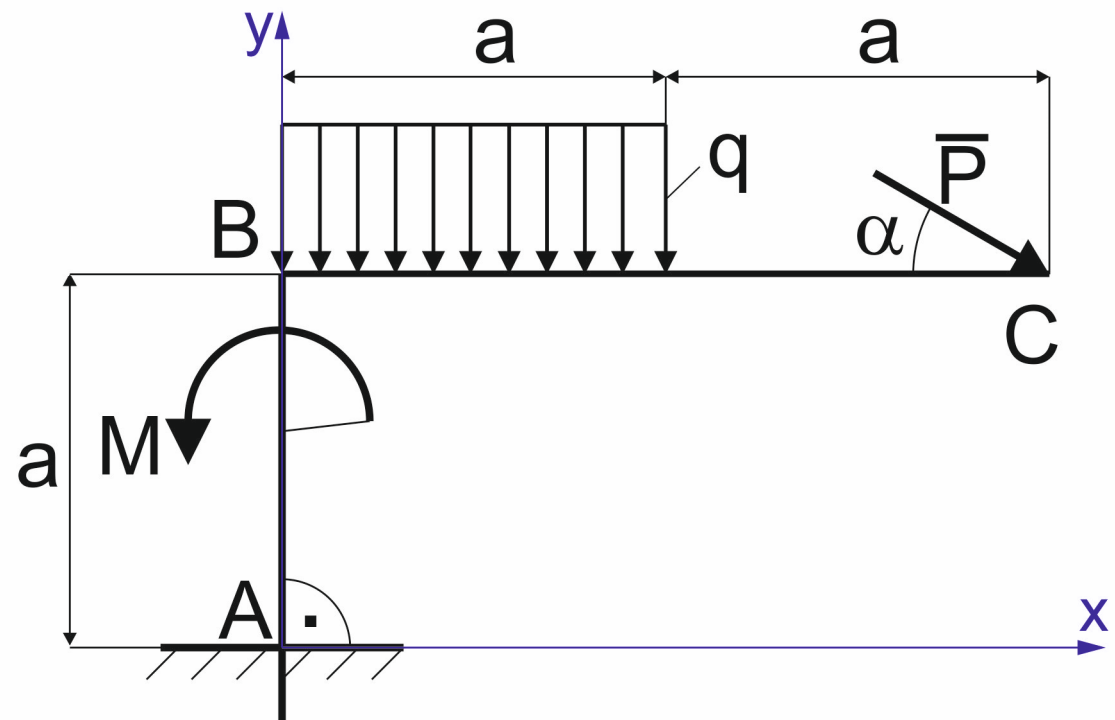
α [rad]



Równowaga płaskiego dowolnego układu sił

przykład 1

1. Przyjąć układ odniesienia.

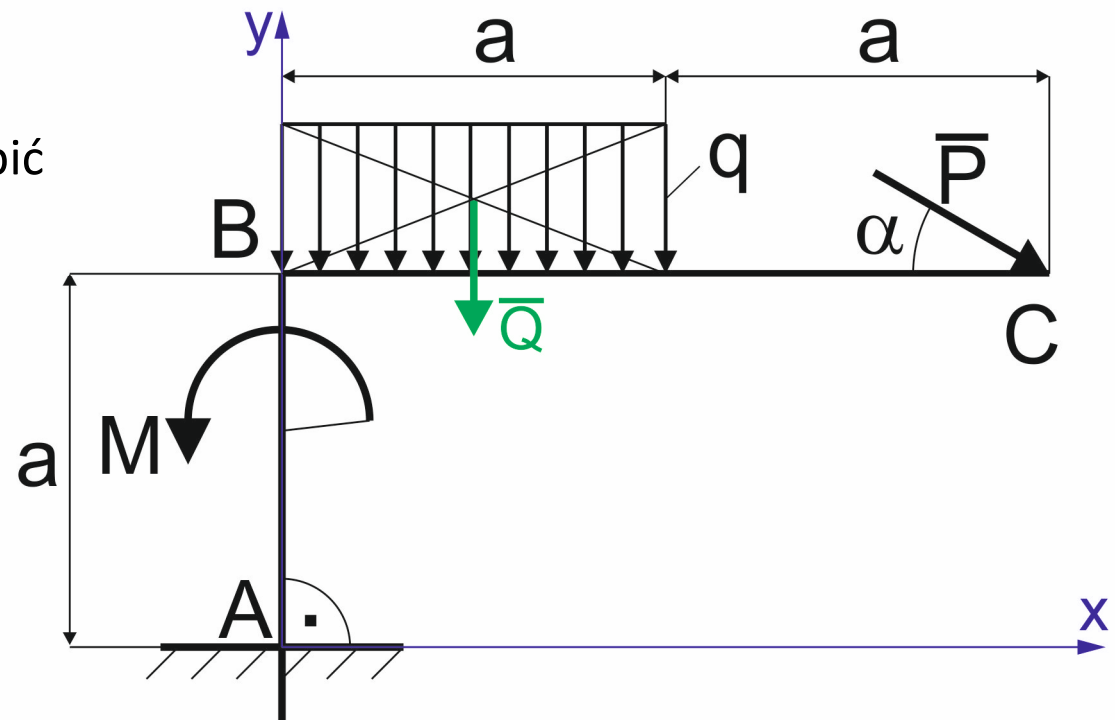


Równowaga płaskiego dowolnego układu sił

przykład 1

1. Przyjąć układ odniesienia.

2. Obciążenie rozłożone zastąpić siłą skupioną $Q = qa$



Równowaga płaskiego dowolnego układu sił

przykład 1

1. Przyjąć układ odniesienia.

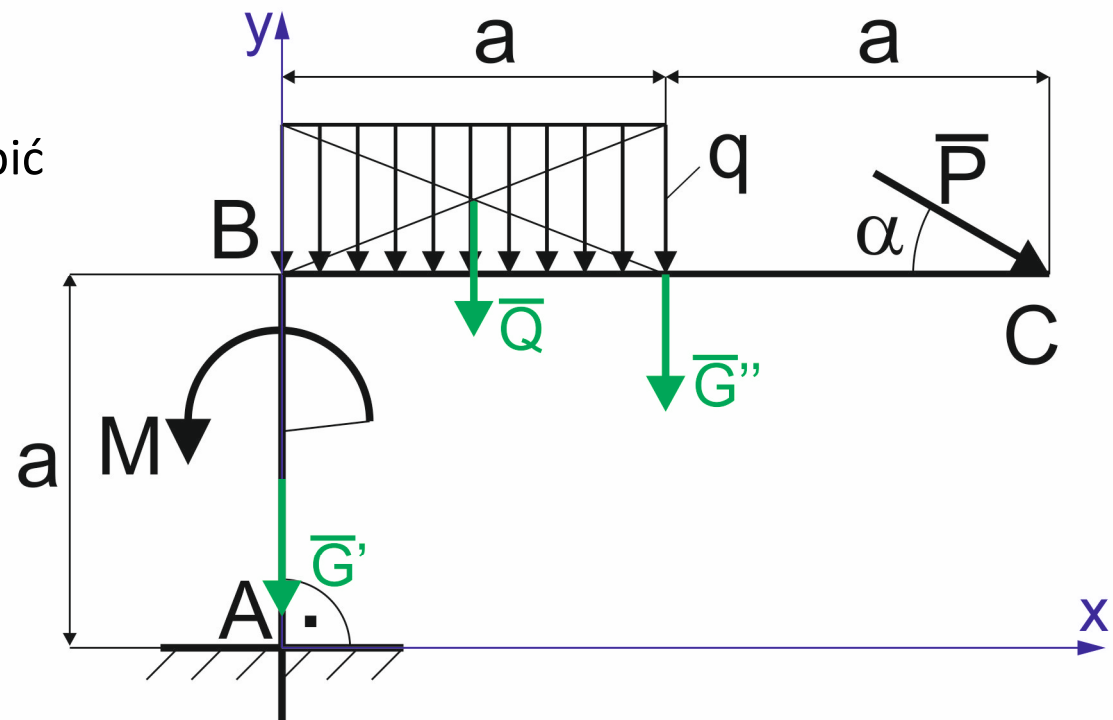
2. Obciążenie rozłożone zastąpić siłą skupioną $Q = qa$

3. Wprowadzić ciężar bryły

Bryła ma złożony kształt.

Ciężary prostych fragmentów są proporcjonalne do ich długości:

$$\frac{G}{3a} = \frac{G'}{a} = \frac{G''}{2a} \rightarrow G' = \frac{1}{3}G; G'' = \frac{2}{3}G$$



Równowaga płaskiego dowolnego układu sił

przykład 1

1. Przyjąć układ odniesienia.

2. Obciążenie rozłożone zastąpić siłą skupioną $Q = qa$

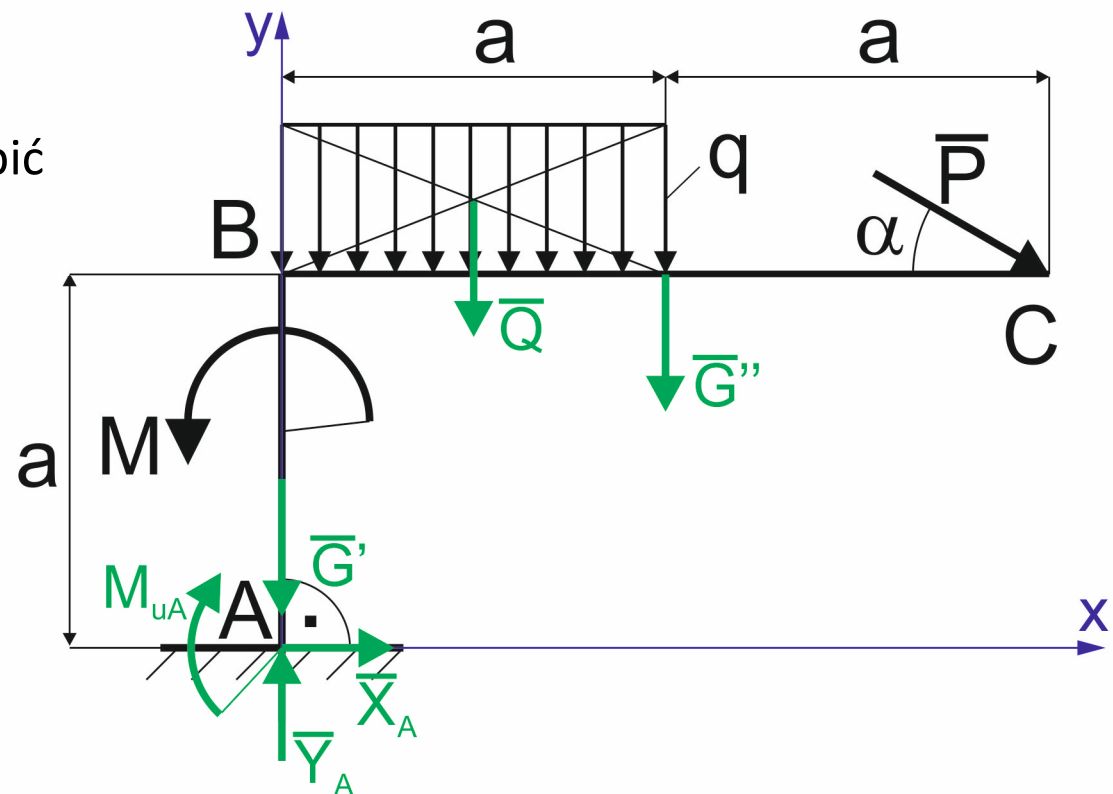
3. Wprowadzić ciężar bryły

Bryła ma złożony kształt.

Ciężary prostych fragmentów są proporcjonalne do ich długości:

$$\frac{G}{3a} = \frac{G'}{a} = \frac{G''}{2a} \rightarrow G' = \frac{1}{3}G; G'' = \frac{2}{3}G$$

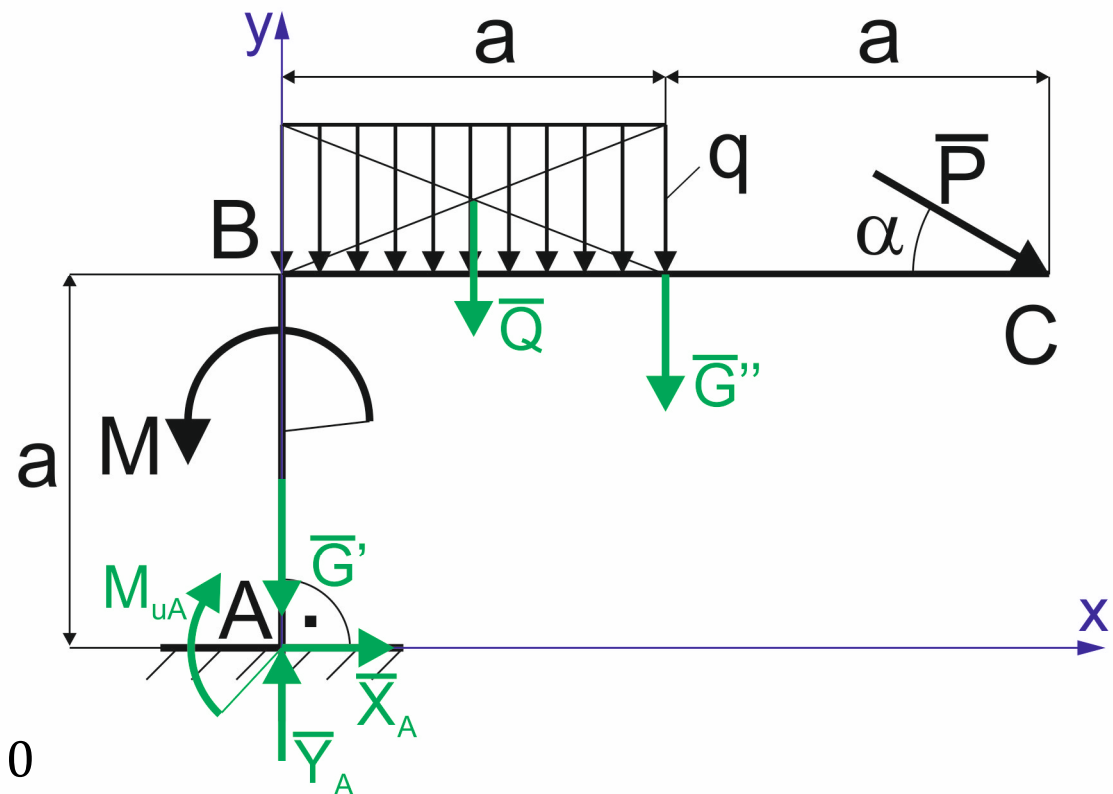
4. Wprowadzić siły reakcji



Równowaga płaskiego dowolnego układu sił

przykład 1

5. Podać analityczne równania równowagi statycznej układu



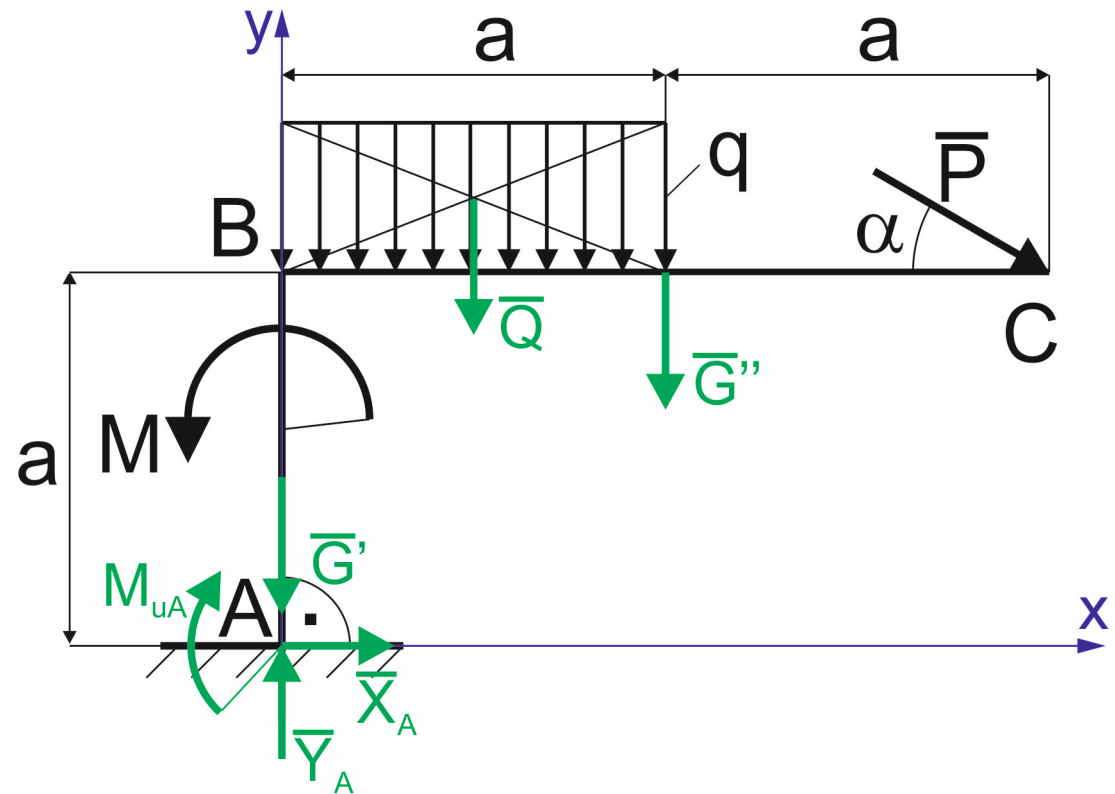
$$1) \sum_{i=1}^n P_{ix} = X_A + P \cos \alpha = 0$$

$$2) \sum_{i=1}^n P_{iy} = Y_A - G' - Q - G'' - P \sin \alpha = 0$$

$$3) \sum_{i=1}^n M_A(\bar{P}_i) = -M_{uA} + M - Q \frac{a}{2} - G'' a - P \cos \alpha \cdot a - P \sin \alpha \cdot 2a = 0$$

Równowaga płaskiego dowolnego układu sił

przykład 1



Równowaga statyczna układu opisana jest trzema równaniami z trzema niewiadomymi, czyli układ jest statycznie wyznaczalny.

Równowaga płaskiego dowolnego układu sił

przykład 1

6. Rozwiązać równania

$$1) \sum_{i=1}^n P_{ix} = X_A + P \cos \alpha = 0 \rightarrow X_A = -P \cos \alpha$$

$$2) \sum_{i=1}^n P_{iy} = Y_A - G' - Q - G'' - P \sin \alpha = 0 \rightarrow Y_A = G + Q + P \sin \alpha$$

$$3) \sum_{i=1}^n M_A(\bar{P}_i) = -M_{uA} + M - Q \frac{a}{2} - G'' a - P \cos \alpha \cdot a - P \sin \alpha \cdot 2a = 0$$

$$M_{uA} = -M + Q \frac{a}{2} + G'' a + Pa(\cos \alpha + 2 \sin \alpha)$$